

⑩ 日本国特許庁 (JP)

⑪ 特許出願公表

⑫ 公表特許公報 (A)

昭62-502932

⑬ Int. Cl. 4	識別記号	厅内整理番号
H 04 M 11/00	302	8020-5K
H 04 B 3/04		A-7323-5K
H 04 L 1/00		E-8732-5K
11/02		D-7117-5K
27/00		E-8226-5K

⑭ 公表 昭和62年(1987)11月19日
 審査請求 未請求
 予備審査請求 未請求 部門(区分) 7 (3)
 (全14頁)

⑮ 発明の名称 不完全な送信媒体のための総体的なモデル構造体

⑯ 特 願 昭61-502770
 ⑰ 出 願 昭61(1986)5月5日

⑱ 翻訳文提出日 昭62(1987)1月20日
 ⑲ 國際出願 PCT/US86/00983
 ⑳ 國際公開番号 WO86/07223
 ㉑ 國際公開日 昭61(1986)12月4日

㉒ 优先権主張 ㉓ 1985年5月20日 ㉔ 米国(US) ㉕ 736200

㉖ 発明者 ヒューハートッグス ダーク アメリカ合衆国 95037 カリフォルニア モーガンヒル ローリ

ングヒルス ドライブ 2220

㉗ 出願人 テレビット コーポレイション アメリカ合衆国 95014 カリフォルニア クバーティノ バブロード 10440

㉘ 代理人 弁理士 鈴木 弘男

㉙ 指定国 A T(広域特許), A U, B E(広域特許), B R, C H(広域特許), D E(広域特許), D K, F R(広域特許), G B(広域特許), I T(広域特許), J P, K R, L U(広域特許), N L(広域特許), N O, S E(広域特許)

請求の範囲

1. 電話線を介してデータを送信し、各送信周波数全体にデータエレメントをエンコードする形式の高速モードにおいて、各送信周波数にデータ及び電力を割り当てる方法が、

上記各送信周波数全体に含まれた各々の送信周波数に対して等化ノイズ成分を決定し、

各送信波におけるデータエレメントの頻度を、0とNとの間の整数をとすれば、n個の情報単位からn+1個の情報単位まで増加するに要する余分な電力を決定し、

上記各送信周波数全体に含まれた全ての送信波の余分な電力を次第に電力が増加する順に順序付けし、

この順序付けされた余分な電力に次第に電力が増加する順序で利用可能な電力を割り当てる。

利用可能な電力が尽きる点の量M P (max)を決定しそして割り当たられる電力がその送信波に対する上記M P (max)に等しいか又はそれより小さい全ての余分な電力の和に等しくなり且つ割り当たられるデータ単位の数が上記M P (max)に等しいか又はそれより小さい当該送信波のための余分な電力の数に等しくなるように各送信周波数に電力及びデータを割り当てるという段階を経てすることを特徴とする方法。

2. 上記の順序付け段階は、

任意の余分な電力レベルのテーブルを用意し、そして

各々の決定された余分な電力レベルの値を上記任意の余分な電力レベルのテーブルの頭の1つへと丸めて計算の複雑さを減少させるという段階を経えた請求の範囲第1項に記載。方法。

3. 等化ノイズを決定する上記の段階は、

電話線で相互接続されたモード A 及び B を用意し、

上記モード A 及び B との間に通信リンクを確立し、

上記モード A 及び B における非送信時間インターバル中にランダムノイズデータを累積し、

少なくとも第1の周波数送信全体を上記モード A から B へと送信し、各送信波の振幅は所定の値を有するものであり、

上記第1の周波数送信全体をモード B で受信し、

モード B で受信した各送信波の振幅を測定し、

モード B で測定した振幅を上記所定の振幅と比較して、各送信周波数における信号ロス (dB) を決定し、

上記算出したノイズの各送信周波数における成分の値 (dB) を決定し、そして

各送信周波数における信号ロスを各送信周波数におけるノイズ成分に加算して等化ノイズを決定するという段階を経ている請求の範囲第2項に記載の方法。

4. VF電話線を経て信号を送信する形式の高速モードにおいて、

入力デジタルデータ流を受け取ってこの入力デジタルデータを記憶する手段と、

上記入力デジタルデータをエンコードするように変換された全周波数を形成する手段であって、各送信波に個々の被編集データエレメントがエンコードされるようにする手段と、

各送信波についてVF電話線の信号ロス及びノイズロスを固定する手段と、

特表昭62-502932(2)

測定された信号ロス及びノイズレベルを補償するように、各搬送波にエンコードされたデータエレメントの複雑さと各搬送波に割り当てられた電力の量とを認める手段とを具備することを特徴とする高速モード。

5. 各々の周波数の搬送波全体にデータエレメントをエンコードする形式の高速モードにおいて、

デジタル電子プロセッサと、

デジタル電子メモリと、

上記プロセッサと上記メモリを接続するバス手段と、

上記デジタル電子プロセッサに接続していて、上記搬送波周波数全体に含まれた各々の搬送波周波数に対して等化ノイズ成分を決定し、各搬送波におけるデータエレメントの複雑さを、0とNとの間の整数をもとすれば、N個の情報単位から0+1個の情報単位まで増加するに要する余分な電力を決定し、上記搬送波周波数全体に含まれた全ての搬送波の余分な電力を次第に電力が増加する順に順序付けし、この順序付けされた余分な電力に次第に電力が増加する順序で利用可能な電力を割り当てる、利用可能な電力が足る点の値MP(m×x)を決定しそして割り当てられる電力がその搬送波に対する上記MP(m×x)に等しいか又はそれより小さい全ての余分な電力の和に等しくなり且つ割り当てられるデータ単位の数が上記MP(m×x)に等しいか又はそれより小さい当該搬送波のための余分な電力の数に等しくなるように各搬送波周波数に電力及びデータを割り当てるための手段とを具備することを特徴とする高速モード。

6. 搬送波周波数のQAM全体より成る形式のデータをVTR

上記追従領域を対称的に配置された並用であるように選択するという手段を備えている請求の範囲第7項に記載の方法。

7. 送信リンクによって接続された2つのモード(A及びB)を備え、各モードが送信すべきデータを記憶する入力バッファを有している形式の通信システムにおいて、送信リンクの制御権をモードAとBとの間で割り当てる方法が、

送信リンクの制御権をモードAに割り当てる、

モードAの入力バッファに記憶されたデータの量を決定し、

モードAの入力バッファに記憶されたデータの量を送信するに必要なデータのパケット数Kを決定し、

モードAからモードBへL個のデータパケットを送信し、ここで、Lは、KがIAより小さければ2Iに等しく、KがIAに等しいか又はそれより大きければNに等しくそしてKがNAより大きければNAに等しく、IAは、送信されるパケットの最小数でありそしてNBは、その最大数であり。

送信リンクの制御権をモードBに指定し、

モードBの入力バッファのデータ量を決定し、

モードBの入力バッファに記憶されたデータ量を送信するに必要なデータのパケット数Jを決定し、

モードBからモードAへM個のデータパケットを送信し、ここで、Mは、JがIBより小さければTBに等しく、JがIBに等しいか又はそれより大きければJに等しくそしてJがNBより大きければNBに等しく、IBは、送信されるパケットの最小数でありそしてNBは、その最大数であり。

これにより、モードAとBとの間の制御の割り当では、モ

電話線を経て送信する高速モードで、送信の前にシステムパラメータの大きさを測定するような形式の高速モードにおいて、データの受信中に上記システムパラメータの大きさのずれに追従する方法が、

複数の搬送波周波数に対してQAM度数を形成し、

複数の第1領域を割り立てて、上記度数の1つの点が各々の第1領域内に配置されるような復調テンプレートを上記複数の搬送波周波数の1つに対して構成し、

各々の第1領域に第1及び第2の追従領域が配置された1組の追従領域を形成し、

上記1組の第1及び第2追従領域に配置された復調点を組みよう上記搬送波全体を復調し、

上記1組の第1追従領域に配置された点の数と、上記1組の第2追従領域に配置された点の数をカウントし、

上記1組の第1追従領域に配置されたカウントの数と上記第2追従領域に配置されたカウントの数との差を決定してエラー特性を構成し、そして

上記エラー特性を用いて、データの受信中に上記付分パラメータの大きさを調整するという段階を具備したことを特徴とする方法。

7. 復調テンプレートを構成する上記段階は、上記1組の、上記度数を中心とする方形の形状に限定する段階を備えている請求の範囲第6項に記載の方法。

8. 上記追従領域を形成する段階は、

上記方形を象限に分割し、そして

デムA及びBの入力バッファに記憶されたデータの量に基づいたものとなることを特徴とする方法。

10. 二路端子を介してデータを送信し、搬送波周波数全体にデータエレメントをエンコードする形式の高速モードにおいて、搬送波周波数にデータ及び電力を割り当てるシステムが、

上記搬送波周波数全体に含まれた各々の搬送波周波数に対して等化ノイズ成分を決定する手段と、

各搬送波におけるデータエレメントの複雑さを、0とNとの間の整数をもとすれば、N個の情報単位から0+1個の情報単位まで増加するに要する余分な電力を決定する手段と、

上記搬送波周波数全体に含まれた全ての搬送波の余分な電力を次第に電力が増加する順に順序付けする手段と、

この順序付けされた余分な電力に次第に電力が増加する順序で利用可能な電力を割り当てる手段と、

利用可能な電力が足る点の値MP(m×x)を決定する手段と、

割り当てられる電力がその搬送波に対する上記MP(m×x)に等しいか又はそれより小さい全ての余分な電力の和に等しくなり且つ割り当てられるデータ単位の数が上記MP(m×x)に等しいか又はそれより小さい当該搬送波のための余分な電力の数に等しくなるように各搬送波周波数に電力及びデータを割り当てる手段とを具備したことを特徴とするシステム。

11. 上記の順序付け手段は、

任意の余分な電力レベルのテーブルを形成する手段と、

各々の決定された余分な電力レベルの値を上記任意の余分な

特表昭62-502932(3)

電力レベルのテーブルの値の1つへと丸めて計算の複雑さを減少させ手段とを具備する請求の範囲第10項に記載のシステム。

12. モデムA及びBが電話線によって接続され、等化ノイズを検出する上記の手段は、

上記モデムAとBとの間に通信リンクを確立する手段と、

上記モデムA及びBにおける送信時間インターバル中にうインノイズデータを演算する手段と、

第1の搬送波周波数全体を上記モデムAからBへと送信する手段とを具備し、各搬送波の相位は所定の値を有するものであり、

更に、上記第1の搬送波周波数全体をモデムBで受信する手段と、

モデムBで受信した各搬送波の解釈を測定する手段と、

モデムBで測定した相位を上記所定の相位と比較して、各搬送波周波数における信号ロス(dB)を決定する手段と、

上記算出したノイズの各搬送波周波数における成分の値(4B)を決定する手段と、

各搬送波周波数における信号ロスを各搬送波周波数におけるノイズ成分に加算して等化ノイズを決定する手段とを具備する請求の範囲第11項に記載のシステム。

13. 搬送波周波数のQAM全体より成る形式のデータをV/F電話線を経て送信する高速モデムで、送信の前にシステムパラメータの大きさを固定するような形式の高速モデムにおいて、データの受信中に上記システムパラメータの大きさのずれに追従するシステムが、

搬送波周波数に対してQAM座標を形成する手段と、

アを有しているような形式の通信システムにおいて、通信リンクの制御権をモデムAとBとの間で割り当てるシステムが、

通信リンクの制御権をモデムAに割り当てる手段と、

モデムAの入力バッファに記憶されたデータの量を送信するに必要なデータのパケット数Kを決定する手段と、

モデムAからモデムBへM個のデータパケットを送信する手段とを具備し、ここで、Lは、KがI1より小さくてもN1より小さければI1に等しく、KがI1に等しいか又はそれより大きければKに等しくそしてKがN1より大きければN1に等しく、I1は、送信されるパケットの最小数でありそしてN1は、その最大数であり、

更に、通信リンクの制御権をモデムBに指定する手段と、

モデムBの入力バッファのデータ量を決定する手段と、

モデムBの入力バッファに記憶されたデータ量を送信するに必要なデータのパケット数Jを決定する手段と、

モデムBからモデムAへM個のデータパケットを送信する手段とを具備し、ここで、Mは、JがIBより小さければIBに等しく、JがIBに等しいか又はそれより大きくなるとNBより小さければJに等しくそしてJがNBより大きければNBに等しく、IBは、送信されるパケットの最小数でありそしてNBは、その最大数であり、

これにより、モデムAとBとの間の制御権の割り当ては、モデムA及びBの入力バッファに記憶されたデータの量に基づいたものとなることを特徴とするシステム。

14. 通信リンクによって接続された2つのモデム(A及び

搬送波周波数を備えていて、上記座標の1つの点が各々の第1領域内に配置されるような復調テンプレートを上記搬送波周波数の1つに対して構成する手段と、

各々の第1領域に第1及び第2の追従領域が配置された1組の追従領域を形成する手段と、

上記1組の第1及び第2追従領域に配置された復調点を得るように上記搬送波全体を復調する手段と、

上記1組の第1追従領域に配置された点の数と、上記1組の第2追従領域に配置された点の数とをカウントする手段と、

上記1組の第1追従領域に配置されたカウントの数と上記第2追従領域に配置されたカウントの数との差を決定してエラー特性を算出する手段と、

上記エラー特性を用いて、データの受信中に上記信号パラメータの大きさを調整する手段とを具備することを特徴とするシステム。

14. 復調テンプレートを構成する上記手段は、上記第1領域を、上記座標を中心とする方形の形状に限定する手段を備えている請求の範囲第13項に記載のシステム。

15. 上記追従領域を形成する手段は、

上記方形を象限に分割する手段と、

上記追従領域を対称的に配置された領域であるように選択するという手段とを備えている請求の範囲第13項に記載のシステム。

16. 通信リンクによって接続された2つのモデム(A及びB)を備え、各モデムが送信すべきデータを記憶する入力バッフ

アを備え、各モデムは送信すべきデータを記憶する入力バッフアを有し、各モデムは電話線を経てデータを送信しそして各モデムは搬送波周波数全体にデータエレメントをエンコードする形式のものであるような高速モデム通信システムにおいて、搬送波周波数に電力及びデータを効率的に割り当て、位相連続の最大推定量をTPHとすれば、周波数に依存するこの位相連続を相俟し、記号間の干渉を防止し、通信リンクの制御権をモデムAとモデムBとの間で割り当てそしてサンプリング周波数の逆数に等しい所与の時間サンプルオフセットを有するサンプリングインターバルを開始するように上記モデムを動作させる方法が、

上記搬送波周波数全体に含まれた各々の搬送波周波数に対し等化ノイズ成分を決定し、

各搬送波におけるデータエレメントの複雑さを、0とNとの間の整数をnとすれば、n個の情報単位からn+1個の情報単位まで増加するに要する余分な電力を決定し、

上記搬送波周波数全体に含まれた全ての搬送波の余分な電力を次第に電力が増加する順に順序付けし、

この順序付けされた余分な電力に次第に電力が増加する順序で利用可能な電力を割り当て、

利用可能な電力が及ぶる点の第MP(max)を決定し、

割り当てられる電力がその搬送波に対する上記MP(max)に等しいか又はそれより小さい全ての余分な電力の和に等しくなり且つ割り当てられるデータ単位の数が上記MP(max)に等しいか又はそれより小さい当該搬送波のための余分な電力の数に等しくなるように各搬送波周波数に電力及びデータを割り当て、

特表昭62-502932(4)

上記周波数の1つにエンコードされた記号を送信し、この記号は、所定の時間巾 T_A を有しており。

上記記号の第1のTPH秒を再送信して、巾 T_A+TPH の送信波形を形成し。

送信リンクの制御権をモードMに割り当て。

モードMの入力バッファに記憶されたデータの量を決定し、

モードMの入力バッファに記憶されたデータの量を送信するに必要なデータのパケット数Kを決定し。

モードMからモードBへM個のデータパケットを送信し、ここで、Jは、KがIAより小さければIAに等しく、KがIAに等しいか又はそれより大きければKに等しくそしてKがIBより大きければIBに等しく、IAは、送信されるパケットの最小数でありそしてIBは、その最大数であり。

送信リンクの制御権をモードBに指定し。

モードBの入力バッファのデータ量を決定し、

モードBの入力バッファに記憶されたデータ量を送信するに必要なデータのパケット数Jを決定し。

モードBからモードAへM個のデータパケットを送信し、ここで、Mは、JがIBより小さければIBに等しく、JがIBに等しいか又はそれより大きければJに等しくそしてJがNBより大きければNBに等しく、IBは、送信されるパケットの最小数でありそしてNBは、その最大数であり。

これにより、モードAとBとの間の制御権の割り当ては、モードM及びBの入力バッファに記憶されたデータの量に基づいたものとなり。

t₁及びt₂の第1及び第2の周波数成分を含むアナログ波形をモードMに発生し。

時間TAにモードMからモードBに上記波形を送信し、

上記第1及び第2周波数成分の位相を、時間TAにおけるそれらの相対的な位相差が約0°に等しくなるように調整し、

周波数t₁のエネルギーをモードBにおいて検出して、上記波形がモードBに到達する推定時間TESTを決定し、

時間TESTにおいて上記第1と第2の周波数成分間の相対的な位相差をモードBで決定し、

上記第1及び第2の波送波の相対的な位相が0から上記相対的な位相差まで変化するに必要なサンプリング時間オフセットの数NIを計算し、そして

上記TESTの大きさとNIのサンプリングインターバルだけ変化させて、正確な時間基準Toを得るという段階を経ることを特徴とする方法。

明細書

不完全な送信媒体のための具体的なモード構造体。

発明の背景

技術分野

本発明は、一般に、データ送信の分野に関するもので、より詳細には、高速モードに関する。

背景技術

最近、デジタルデータを直接送信するための特殊設計の電話線が導入されている。しかしながら、膨大な量の電話線はアナログの各戸周波数(VF)信号を切替するように設計されている。モードは、VF周波数信号を変調してデジタル情報をVF周波数信号にエンコードしそしてこれらの信号を復調してこの信号によって保持されたデジタル情報をデコードするために用いられている。

既存のVF電話線は、モードの性能を低下すると共に、所定のエラー率以下でデータを送信することのできる速度を制限するような多數の制約がある。これらの制約には、周波数に依存するノイズがVF電話線に存在することや、VF電話線によって周波数に依存する位相遅延が挿入されることや、周波数に依存する信号ロスがあることが含まれる。

一般に、VF電話線の使用可能な帯域は、ゼロより若干上から約4KHzまでである。電話線ノイズの電力スペクトルは、周波数にわたって均一に分布されず、一般的に不定なものである。従って、これまで、VF電話線の使用可能な帯域にわたるノイズスペクトルの分布を測定する方法は皆無である。

更に、周波数に依存する伝播速度がVF電話線によって誘起

される。従って、複雑な多用波数信号の場合、VF電話線により信号の種々の成分間に位相遅延が説明される。この位相遅延も不定なものであり、送信が行なわれる特定の時間に個々のVF電話線について測定しなければならない。

更に、VF電話線の信号ロスは周波数と共に変化する。毎個ノイズは、各般波数周波数に対して信号ロス成分に追加されるノイズスペクトル成分であり、両成分は、デジベル(dB)で測定される。

一般に、公知のモードは、適足なエラー率を得るためにデータ速度をダウン方向にシフトすることによって零ラインノイズ及び信号ロスを補償している。例えば、バラン(Baren)氏の米国特許第4,438,511号には、ガンドルフ・データ・インク(Gandalf Data, Inc.)によって製造されたSMB600スーパー・モードと称する高速モードが開示されている。ノイズ障害がある場合、このSMB600は、その送信データ速度を4800bps又は24000bpsに「ギヤシフト」即ち低下させる。バラン氏の特許に開示されたシステムは、64の直角変調された周波数によってデータを送信する。バラン氏のシステムは、ライン上の大きなノイズ成分の周波数と同じ周波数を有する周波数の送信を減らすことにより、VFライン上のノイズの周波数依存性を補償するものである。従って、バラン氏のシステムは、VFラインノイズスペクトルの最高点の周波数周波数で送信を減らすことによりそのスループットを便に低下させる。バラン氏のシステムは、本質的に、VFラインノイズスペクトルの分布に基づいて各周波数信号のゴー/ノー・ゴー判断を行なう。本発明は、

特表昭62-502932 (5)

バルン氏によって開始された努力を引き継ぐものである。

孫などの公知のシステムは、V/Fラインによって誘起される周波数依存性の位相差遅延を等化システムによって補償するものである。最も大きな位相差遅延は、使用可能な帯域の端付近の周波数成分において誘起される。従って、帯域の中心付近の周波数成分は、帯域の外側の周波数成分を補張できるように遅延される。等化を行なう場合には、一般に、上記の遅延を実行するための追加回路が必要とされる。

V F 電話網を介しての両方向送信に関する問題は、
出していく信号と入ってくる信号とで干渉を生じるおそれがあるこ
とである。一般に、2つの信号の分離及びアイソレーションは、
次の3つの方法の1つで行なわれる。

(a) 別々の信号に対して別々の周波数を使用する周波数マルチブレーキング。この方法は、モジュラベースとする遠隔通信システムに適用用いられるものである。

(b) 別々の信号に対して別々の時間セグメントを使用する時間マルチプレクシング。この方法は、送信者がこれに含まれた全てのデータを送信した後にのみチャネルを放棄する半二重システムにおいてしばしば使用される。

(c) 直交コードを用いて信号を送信するコードマルチプレクシング。

上記の全てのシステムでは、利用できるスペースが、最初のシステム設計中に固定された一定の割合に基づいて分割される。しかしながら、これらの一 定の割合は、各モジュムに生じる実際のトラフィックロード（通信負荷）問題に適したものではない。例

えば、離れたホストコンピュータに接続されたPCワークステーションにいる事務員は、10文は20個の文字をタイプし、その応答として全スクリーンを受け取る。この場合、送信側モデムと受信側モデムとの間にチャンネルを等しく割り当てる一定の割合では、PCワークステーションの事務員にチャンネルを相当過剰に割り当てることになる。従って、実際のトラフィックロード状態の必要性に応じてチャンネル容量を割り当てるモデムがあれば、チャンネル容量の効率的な利用が著しく促進される。

光明の裏面

本発明は、ダイヤル式のV/F 調速器に使用する高速モードに関する。このモードは、多端送波監調微調を使用しており、全データ送信率を最大にするようにデータ及び電力を種々の搬送波に可変割り当てる。搬送波間での等力の割当は、割り当てる全電力が規定の限界を越えてはならないという制約を受ける。

好ましい実施例では、上記モダムは、更に、通信リンクの制御権を実施のユーザ要望に応じて2つのモダム(A及びB)間で分担させる可変割当システムを備えている。

本発明の別の特徴は、周波数に依存する位相差送延を補償すると共に記号間の干渉を防止するシステムであって、等化ネットワークを必要としないようなシステムにある。

本発明の1つの特徴によれば、直角振幅変調(QAM)を用いて色々な複雑さのデータエレメントが各搬送波にエンコードされる。各搬送放周波数における等価ノイズ成分は、2つのモデム(AとB)との間の通信リンクを経て測定される。

良く知られているように、ビットエラー率（BER）を指定

時間 $T_0 + T_M$ において開始される。

従って、各搬送被回放映における全記号がサンプリングされ、記号間の干渉が除去される。

本発明の更に別の特徴によれば、モデムAとBとの間での送信リンクの制御の割当は、1つの送信サイクル中に各モデムが送信するパケットの数に対して限界をセットすることによって行なわれる。情報のパケットは、1つの抽象形を構成する開送故全体においてエンコードされたデータを備えている。又、各モデムは、モデム間の通信リンクを維持するための最小数のパケットを送信するよう構成される。従って、1つのモデムが送信すべきデータを有していない場合でも、最小のパケットがタイミングを維持し、他のパラメータが送信される。一方、モデムのデータ量が多い場合には、制限された最大数のパケットNのみを送信してから他のモデムへ制御権を放棄するような制約が課せられる。

実際に、モデムAが少量のデータを有しそしてモデムBが大量のデータを有する場合には、モデムBが殆どの時間中送信リンクの制御権を有することになる。制御権が最初にモデムAに指定された場合には、これが最小数1のパケットのみを送信する。従って、モデムAは、短い時間中にのみ制御権を有する。次いで、制御権はモデムBに指定され、N倍のパケットを送信する。Nは非常に大きなものである。再び、制御権はモデムAに指定され、I倍のパケットを送信してから制御権を日に戻す。

統て、制御部の割当は、I対Nの比に比例する。モダムAのデータ盤の送信にL幅のパケットが必要とされる場合(ここで、LはIとNとの間の幅である)、割当は、LとNの比に比例する。

レベル以下に維持すべき場合には、所与の搬送波周波数における所与の複雑さのデータエレメントを送信するに要する電力を、その周波数の等価ノイズ成分が増加した時に、増加しなければならない。同時に、データの複雑さを増加するためには、信号対雑音比もしくはノイズ対比を増加しなければならない。

本発明の一実施例においては、外的な B E R 及び全利用電力の制約内で全データ率を最大にするようにデータ及び電力が割り当てられる。電力割当システムは、各搬送波における記号率を n から $n+1$ までの情報単位で増加するために余分な所要電力を計算する。次いで、システムは、記号率を 1 情報単位だけ増加するように最小の追加電力を必要とする搬送波に情報単位を割り当てる。余裕電力は、特に確立された送信リンクの等価ノイズスペクトルの値によって決まるので、電力及びデータの割当は、この特定のリンクについてのノイズを抑制するように特に調整される。

本発明の別の特徴によれば、各組送波における記号の第1の部分は、記号の巾をTEとし、この第1部分の巾をTPHとすれば、巾 $TE + TPH$ のガード時間波形を形成するように再送信される。TPHの大きさは、波形の周波数成分について指定される最大位相遅延に等しいか又はそれより大きい。例えば、記号が時間TE内に送信された時間シリーズ x_0, \dots, x_{n-1} によって表わされる場合には、ガード時間波形が時間 $TE + TPH$ 内に送信された時間シリーズ $x_0, \dots, x_{n-1}, x_{n+1}, \dots, x_{n+j}$ によって表わされる。 m の j に対する比は、 TPH の TE に対する比に等しい。

受信モデムにおいては、ガード時間波形の第1周波数成分の時間インターパルT₀が決定される。巾T₀のサンプリング周期は

特表昭62-502932 (6)

従って、送信リンクの割当は、ユーザの実際の要求に基づいて変化する。

更に、パケットの最大数Nは、各モードムごとに同じである必要はなく、モードムA及びBによって送信されるべきデータの既知の不均衡を受け入れるように見えることができる。

本発明の更に別の特徴によれば、データを仮定する前に信号ロス及び周波数オフセットが測定される。送信システムは、測定値からの変化を決定し、これらのいずれを補償する。

本発明の更に別の特徴によれば、T₀の正確な値を決定するシステムが含まれている。このシステムは、時間T_AにモードムAから送信される波形に含まれた α_1 及び β_1 の2つのタイミング信号を用いている。時間T_Aにおける第1と第2のタイミング信号間の相対的な位相差はゼロである。

該波形は、モードムBに受け取られ、T₀のエネルギーを検出することによって受信時間のおおよその推定値T_{EST}が得られる。この時間T_{EST}におけるタイミング信号間の相対的な位相差を用いて、正確なタイミング基準T₀が得られる。

図面の簡単な説明

第1図は、本発明に用いられる周波数周波数全体のグラフ。

第2図は、各周波数のQAMを示す度数のグラフ。

第3図は、本発明の実施例を示すブロック図。

第4図は、本発明の同期プロセスを示すフローチャート。

第5図は、0、2、4、6ビットデータエレメントに対する度数、例示的な信号対雑音比及び各度数に対する電力レベルを示す一連のグラフ。

明する。最後に、第4図ないし第13図を参照して、本発明の動作及び種々の特徴を説明する。

実施例全体の構成

第1図は、本発明の周波数周波数全体10を示す概略図である。これは、使用可能な4KHzのVHF帯域にわたって等しく見られた512個の周波数周波数1-2を含んでいる。本発明は、各周波数周波数における位相に拘りないサイン及びコサイン信号を送信するような直角振幅変調(QAM)を用いている。所与の周波数周波数で送信されるデジタル情報は、その周波数における位相に拘りないサイン及びコサイン信号を周波数変調することによってエンコードされる。

QAMシステムは、全ビット率RBでデータを送信する。しかししながら、符号もしくはボーレートRSで示された各周波数の送信率は、RBの一部分に過ぎない。例えば、データが2つの周波数間に等しく割り当たられる場合には、RS=RB/2となる。

好ましい実施例では、0、2、4、5又は6ビットデータエレメントが各周波数においてエンコードされ、各周波数の度数は1/36ミリ秒ごとに変化する。各周波数について6ビットのRSを仮定すれば、理論的最大値RBは、22、580ビット/秒(bps)となる。周波数の76%にわたって4ビットのRSを仮定すれば、典型的に実現できるRSは、約1.1、300bpsに過ぎない。この例示的な高いRSは、ビットエラー率が1エラー/1,000,000送信ビット未満の状態で達成される。

第1図において、複数の重直線1-4は、周波数周波数を「エポック」と称する時間地分に分割する。エポックは、巾がTEである。

第6図は、水充填アルゴリズムを示すグラフ。

第7図は、本発明に用いる水充填アルゴリズムの応用を示すヒストグラム。

第8図は、周波数周波数全体の周波数成分に対する位相依存周波数変動の影響を示すグラフ。

第9図は、記号間干渉を防止するために本発明に用いられる度数を示すグラフ。

第10図は、送信された周波数周波数全体を受信する方法を示すグラフ。

第11図は、度数テンプレートを示す概略図。

第12図は、度数テンプレートの1つの方法の実験を示す概略図、そして

第13図は、本発明のハードウェア実施例を示す概略図である。

好ましい実施例の詳細な説明

本発明は、周波数に依存するラインノイズを補償するように周波数全体における種々の周波数周波数で電力を状態に応じて割り当てる。周波数に依存する位相遅延を補償するための等化回路の必要性を排除し、変化するチャンネルロード状態を考慮して送信側モードムと受信側モードムとの間でチャンネルを割り当てる二重機構を形成するようなモードムに関する。本発明の更に別の特徴は、以下で述べる。

本発明の理解を容易にするために、本発明に用いられる周波数全体及び度数度数を第1図及び第2図について最初に簡単に説明する。次いで、此3図を参照して、本発明の特定の実施例を概

り、TEの大きさは以下で述べるように決定される。

デジタルデータを種々の周波数周波数にエンコードするQAMシステムを第2図について説明する。第2図には、第1日の度数に対する4ビット「度数」20が示されている。4ビット数は、16の個々の値をとることができる。この度数における各点は、ペクトル(x_n, y_n)を表わしており、x_nはサイン信号の振幅であり、y_nは上記QAMシステムにおけるコサイン信号の振幅である。付随の文字ロは、度数される周波数を示している。従って、4ビット度数では、4つの個々のx_nの値と、4つの個々のy_nの値とが必要とされる。以下で詳しく述べるように、所与の周波数周波数で送信されるビットの数を増加するためには、その周波数に等価ノイズ成分があるために、電力を増加することが必要とされる。4ビット送信の場合、受信側のモードムは、x_n及びy_n振幅値の4つの考えられる値を弁別できねばならない。この弁別能力は、所与の周波数周波数に対する信号対雑音比によって左右される。

好ましい実施例では、パケット技術を用いてエラー率が減少される。1つのパケットは、報道波の変調されたエポックヒ、エラー検出データとを含んでいる。各パケットは、エラーが生じた場合、修正されるまで繰返し送信される。或いは又、データの繰返し送信が所望されないシステムでは、ホワードエラー修正コードを含むエポックが用いられる。

ブロック図

第3図は、本発明の実施例のブロック図である。これについて説明すると、発送側モードム26は、公共のスイッチ式電話線を

経て形成された通信リンクの発信端に接続される。通信システムには、通信リンクの応答端に接続された応答モードも含まれることを理解されたい。以下の説明において、発信モードの同じ又は何様の部分に対応する応答モードの部分は、発信モードの參照番号にプライム(‘)記号を付けて示す。

第3図を説明すると、入ってくるデータ流は、モード26の送信システム28によりデータ入力30に受け取られる。データは、一連のデータビットとしてバッファメモリ32に記憶される。バッファメモリ32の出力は、変調パラメータ発生器34の入力に接続される。変調パラメータ発生器34の出力は、ベクトルテーブルバッファメモリ36に接続され、該バッファメモリ36は変調器40の入力に接続される。変調器40の出力は、時間シーケンスバッファ42に接続され、次いで、該バッファ42は、アナログI/Oインターフェイス44に含まれたデジタル/アナログコンバータ43の入力に接続される。インターフェイス44は、モードの出力を公共のスイッチ式電話線48に接続する。

受信システム50は、公共のスイッチ式電話線48に接続されていてインターフェイス44に含まれたアナログ/デジタルコンバータ(ADC)52を備えている。ADC52の出力は受信時間シリーズバッファ54に接続され、該バッファは、次いで、復調器56の入力に接続される。復調器56の出力は、受信ベクトルテーブルバッファ58に接続され、該バッファは、次いで、デジタルデータ発生器60の入力に接続される。このデジタルデータ発生器60の出力は、受信データビットバッファ62に接続され、該バッファは、出力端子64に接続される。

好ましい実施例では、変調器40は、高速フーリエ変換器(FFT)を備えており、(x, y)ベクトルをFFT周波数として用いて逆FFT演算を実行する。ベクトルテーブルは、512周波数点の1,024個のFFT点を構成する1,024個の組合せの点を含んでいる。逆FFT演算により、QAM全体を構成する1,024個の点が時間シリーズで形成される。このデジタルエンコードされた時間シリーズの1,024個のエレメントは、デジタル時間シリーズバッファ42に記憶される。デジタル時間シーケンスは、アナログ/デジタルコンバータ43によりアナログ波形に変換され、インターフェイス44は、公共のスイッチ式電話線48を経て送信するように信号を調整する。

受信システム50について説明すれば、公共のスイッチ式電話線48から受信したアナログ波形は、インターフェイス44によって調整され、アナログ/デジタルコンバータ52に向けられる。アナログ/デジタルコンバータ52は、アナログ波形をデジタルの1,024入力時間シリーズテーブルに変換し、これは、受信時間シリーズバッファ54に記憶される。復調器56は、1,024入力時間シリーズテーブルを512入力(x, y)ベクトルテーブルに変換し、これは、受信ベクトルテーブルバッファ58に記憶される。この変換は、時間シリーズに基づいてFFTを実行することにより行なわれる。各周波数搬送波にエンコードされたビットの数に関する情報は、復調器及びデジタルデータ発生器60に既に記憶されており、従って、受信ベクトルテーブルバッファ58に記憶された(x, y)テーブルは、デジタルデータ発生器60により出力データビットシーケンスに変換されるこ

とを理解されたい。変調及びスケジューリングユニット66は、変調パラメータ発生器34、ベクトルテーブルバッファ36、復調器56及び受信ベクトルテーブルバッファ58に接続されている。

第3図に示された実施例の機能について概略的に説明する。データを送信する前に、発信モード26は、応答モード26'と協働して、各搬送波周波数における等価ノイズレベルを測定し、各搬送波周波数で送信されるべきエポック当たりのビット数を決定し、以下で詳細に述べるように、各搬送波周波数に電力を割り当てる。

入ってくるデータは、入力ポート30で受け取られ、入力バッファ32に記憶されるビットシーケンスにフォーマット化される。

変調器34は、上記のQAMシステムを用いて、所与の数のビットを各搬送波周波数のための(xn, yn)ベクトルにエンコードする。例えば、周波数nで4つのビットを送信することが決定された場合には、ビット数からの4つのビットが第2回の4ビット座標内に16個の点の1つに変換される。これら座標点の各々は、4つのビットの16個の考え方の組合せの1つに対応する。従って、周波数nに対するサイン及びコサイン信号の組合は、ビットシーケンスの4つのビットをエンコードする座標内点に対応する。(xn, yn)ベクトルは、次いで、ベクトルバッファテーブル36に記憶される。変調器は、周波数n全体に含まれた搬送波のための(xn, yn)ベクトルのテーブルを受け取り、QAM搬送波周波数の全体を構成する波形を構成するデジタルエンコード化された時間シリーズを形成する。

とに注意されたい。例えば、(xn, yn)ベクトルが4ビットのシーケンスを構成する場合には、このベクトルがデジタルデータ発生器60により4ビットシーケンスに変換されそして受信データビットバッファ62に記憶される。受信データビットシーケンスは、次いで、出力データ流として出力64へ送られる。

使用するFFT技術の完全な説明は、1975年N. J. のブレンティス・ホール・インク(Prentice-Hall, Inc.)により出版されたラビナ(Rabiner)氏等の「デジタル信号処理の理論及び応用(Theory and Applications of Digital Signal Processing)」と題する文献に述べられている。しかしながら、上記したFFT変換技術は、本説明の重要な部分ではない。或いは又、参考としてここに取り上げる前記バラン氏の特許のカラム10、ライン1-3-70及びカラム11、ライン1-30に述べられたように、搬送波トーンを直接乗算することによって変調を行なうこともできる。更に、バラン氏の特許のカラム12、ライン35-70、カラム13、ライン1-70及びカラム14、ライン1-13に述べられた復調システムを取り替えることもできる。

変調及びスケジューリングユニット66は、一連の動作を全体的に監視するように維持し、入力及び出力機能を制御する。

空所ノイズの測定

上記したように、各搬送波周波数にエンコードされたデータエレメント及びその周波数搬送波に割り当てられた電力の情報内容は、その搬送波周波数におけるチャンネルノイズ成分の大きさによって左右される。周波数fnにおける等価送信ノイズ成分R(fn)は、周波数fnにおける測定した(受信した)ノイズ電力

に、周波数 ω における測定した信号ロスを乗算したものである。等価ノイズはラインごとに変化し、所々のラインにおいても時間ごとに変化する。従って、ここに示すシステムでは、データ送信の直前に $N(\omega)$ が測定される。

この $N(\omega)$ を測定して、応答及び発振モデム 2.6 と $2.6'$ との間に通信リンクを確立するために本システムに用いられる同期技術の段階が第4回に示されている。第4回を説明すれば、ステップ1において、発振モデムは応答モデムの番号をダイヤルし、応答モデムはオフ・フックの状態となる。ステップ2において、応答モデムは、次の電力レベルで2つの周波数のエポックを送信する。

(a) 14.37. 5 Hz : -3 dB

(b) 16.87. 5 Hz : -3 dB

電力は、基準値Rに対して測定し、好ましい実施例では、 $0.4B$
 $R = -9$ dBmであり、mはミリボルトである。これらのトーンは、以下で詳細に説明するように、タイミング及び周波数オフセットを決定するのに用いられる。

次いで、応答モデムは、全部で512の周波数を含む応答コードを -27.4 dBで送信する。発振モデムは、この応答コードを受け取り、このコードにおいてFFTを実行する。512個の周波数の電力レベルは指定の値にセットされるので、応答モデム 2.6 の前回及びスケジューリングユニット 6.6 は、受信したコードの各周波数に対して (x_n, y_n) 値を比較し、これらの値を、送信された応答コードの電力レベルを表す (x_n, y_n) 個のテーブルと比較する。この比較により、VF電話網を通しての送信

28 dBmで 0° の相対的位相の信号としてコード化される。応答モデムは、この信号を受信し、どの周波数帯域が応答発振方向に2ビットの送信を維持するかを決定する。

ステップ6において、応答モデムは、どの周波数帯域が発振応答方向及び応答発振方向の両方に2ビット送信を維持するかを示す第2の位相エンコード信号を発生し送信する。この信号を発生できるのは、応答モデムが発振応答方向のノイズ及び信号データを累積しており且つステップ5で発振モデムにより発生された信号において応答発振方向に対して同じデータを受信しているからである。発振モデムによって発生された信号において、2つのビットを両方向に維持する各周波数成分は、 180° の相対的な位相でコード化され、他の全ての成分は、 0° の相対的な位相でコード化される。

これで、2つのモデム間に送信リンクが存在する。一般に、300ないし400個の周波数成分が標準電力レベルの2ビット送信を維持し、これにより、2つのモデム間に約600ビット/エポック率を確立する。ステップ7では、この存在するデータリンクを経て形成される全体的なパケットにおいて応答発振方向に各周波数で維持することのできるビットの数(0-15)及び電力レベル(0-6.3 dB)に関するデータを発振モデムが送信する。従って、ここで、発振及び応答モデムの両方は、応答発振方向の送信に関するデータをもつことになる。各周波数成分に維持することのできるビットの数及び電力レベルを計算するためのステップについて以下に述べる。

ステップ8において、応答モデムは、存在するデータリンク

による各周波数の信号ロスが得られる。

ステップ3の間に、発振モデム 2.6 及び応答モデム $2.6'$ の両方は、各々のモデルによる送信が行なわれない場合にラインに存在するノイズデータを累積する。次いで、両方のモデルは、累積されたノイズ信号に基づいてFFTを実行し、各周波数周波数における測定した(受信した)ノイズスペクトル成分値を決定する。多數のノイズエポックを平均化して、測定値の精度を高める。

ステップ4において、発振モデムは、2つの周波数のエポックと、それに続いて、512の周波数の発振コードを、ステップ2について述べたものと同じ電力レベルで送信する。応答モデムは、エポック及び発振コードを受け取り、ステップ2の発振モデムについて述べたように各周波数周波数におけるタイミング、周波数ずれ及び信号ロスの値を計算する。この点において、発振モデム 2.6 は、ノイズ及び信号ロスデータを応答発振方向に送信するよう累積しており、一方、応答モデムは、発振応答方向の送信に図示する同じデータを累積している。各モデムは、発振応答方向及び応答発振方向の両方における送信ロス及び受信ノイズに関連したデータを必要とする。それ故、このデータは、同期プロセスの段階のステップに基づいて2つのモデム間で交換される。

ステップ5において、発振モデムは、どの周波数帯域が標準電力レベルの2ビット送信を応答発振方向に維持するかを示す第1の位相エンコード信号を発生して送信する。標準電力レベルで応答発振方向に2ビットを維持する各成分は、 180° の相対的な位相を有した -28 dBm信号として発生される。標準電力レベルで応答発振方向に2ビット送信を維持しない各成分は、-

を用いて発振応答方向に各周波数に維持することのできるビットの数及び電力レベルに関するデータを送信する。従って、両モデムは、応答発振及び発振応答の両方向において各周波数成分に維持すべきビットの数及び電力レベルが分かる。

各周波数周波数における各周波数成分の決定に関する上記の説明では、所々のシーケンスの所要のステップが説明された。しかしながら、これらの一連のステップはあまり重要ではなく、多くのステップは同時に行なってもよいし別の順序で行なってもよい。例えば、発振コードに基づくFFTの実行とノイズデータの累積を同時に行なうことができる。又、同期プロセス中に正確なタイミング基準も計算される。このタイミング基準の計算は、各周波数成分に割り当てられたビットの数及び電力レベルを計算する方法を説明した後、詳細に述べる。

送信信号と受信信号との間に7.5までの周波数オフセットが存在するのは、一般的VF電話網の障害である。FFTを確実に機能させるためには、このオフセットを補正しなければならない。好ましい実施例では、この補正是、受信信号の真の像及びヒルバート像によりオフセット周波数における直角トーンの片側寄り変調を行なうことによって達成される。同期及び追従アルゴリズムにより、必要な周波数オフセットの推定値が形成される。電力及びコードの複雑さの指定

各周波数周波数信号にエンコードされた情報は、復調器 5.6 により受信チャネルにおいてデコードされる。チャネルノイズは、送信信号を歪ませ、復調プロセスの精度を低下させる。例えば、特定の周波数 ω に n 個のビットがあるという特定の複雑

特表明62-502932(9)

さを有するデータエレメントを、等価ノイズレベル成分 N_0 により特徴付けられたV/F電路を経て送信する場合について分析する。一般に、外部システムの動作により、許容できる最大ビットエラー率が決定される。ノイズレベル N_0 及び周波数 ω で b ビットのビットを送信する場合には、信号対雑音比が E_b/N_0 以上でなければならない。但し、 E_b は、BERを所定のBER(BER)より小さく維持するための信号電力/ビットである。

第5図は、種々の複雑さBの信号に対するQAM座標を示している。各座標に対する例示的な信号対雑音比 E_b/N_0 と、上記の(BER)を越えずにこの座標におけるビットの数を送信するに要する電力とが、各座標グラフの横に示されている。

モデルは、公共のスイッチ式電話線に出力される全利用電力が電話会社及び政府機関によって設定された値 P_0 を越えないという制約のもとで動作する。従って、ラインノイズを補償するために信号電力が不定に増加することはない。それ故、所要のBERを維持するためには、ノイズが増加するにつれて、送信信号の複雑さを低減しなければならない。

殆どの既存のモデルは、ラインノイズ電力が増加する時に、信号の複雑さをダウン方向に任意にギャップする。例えば、1つの公知のモデルは、ビットエラー率が指定の最大値以下に減少されるまで、送信データ率を、9,600 bps の最大組から、7,200 bps, 4,800 bps, 2,400 bps, 1,200 bps、等々の段階で低下させる。従って、信号率は、ノイズを補償するように大きな段階で減少される。バラン氏の特許においては、送信率を減少する方法は、ノイズスペクトルの周波

数依存性を考慮するものである。従って、各チャンネルは、プリセットされた数のビットを指定の電力レベルで保持している。各周波数のノイズ成分が測定され、各周波数毎に送信すべきであるかどうかについて判断がなされる。従って、バラン氏の特許では、データ率減少機構が、利用できる帯域幅にわたるノイズの実際の分布を補償する。

本発明では、各周波数毎に送信における信号の複雑さ及び各周波数毎に割り当てられた利用可能な電力の量がラインノイズスペクトルの周波数依存性に応答して変化する。

全局波数内の周波数成分信号に随々のコードの複雑さ及び電力レベルを指定する本システムは、水充填アルゴリズムに基づくものである。水充填アルゴリズムは、チャンネルを横切る情報の流れを最大にするようにチャンネルの電力を指定する情報理論的な方法である。チャンネルは、ノイズ分布が不均一である形式のもので、送信局は電力の制約を受ける。第8図は、水充填アルゴリズムを目で見て分かるようとするものである。第6図について説明すれば、電力は垂直軸に沿って固定され、周波数は水平軸に沿って固定される。等価ノイズスペクトルは実線7-0で表わされ、利用可能な電力は、交差斜傾領域7-2によって表わされる。水充填という名称は、指定電力を表わす或る量の水が充填される空間の一連の谷に等価ノイズ個数が割り当てられていることから付けられたものである。水は各を満たし、水平面をとる。水充填アルゴリズムの理論的な説明は、1968年、ニューヨーク、J. Wiley and Sons出版の「情報理論及び信頼性のある通信(Information Theory And Reliable Communication)」と題するガラハー(Gallager)氏

の文献に述べられている。

水充填理論は、随々のコード(全てエラー修正のためのもの)を用いて達成できる全てのデータ率の最大値として容量が定められ且つ無限の長さであることが最も好む向であるようなチャンネルの理論的な容量を最大にすることに関するものである点を強調しておく。

本発明による方法は、チャンネルの容量を最大にするものではない。むしろ、本発明の方法は、第1回について上記したように利用可能な電力に制約のあるQAM全体を用いて送信される情報の量を最大にするものである。

水充填の考え方の実行は、指定の電力レベルが第2の最低周波数の等価ノイズレベルに達するまで既存の等価ノイズフロアを有する周波数に利用可能な電力の増分を割り当てる事である。この割当を行なう場合には、S-1-2の周波数を走査しなければならない。

次いで、第3の最低チャンネルの等価ノイズレベルに達するまで2つの最低周波数の間で増分電力が割り当たられる。この割当レベルの組合には、周波数テーブルを何回も走査することが必要で、計算上から非常に複雑である。

本発明の好ましい実施例に用いる電力の割当方法は、次の通りである。

(1) 受信端において等価ノイズを測定しそして送信ロスで乗算することにより送信器におけるシステムノイズを計算する。これらの量を固定するこのプロセスは、第4回を照し開示について上記で説明した。システムノイズ成分は、各周波数毎に

いて計算される。

(2) 各周波数毎に送信するに必要な電力レベルを計算する。これは、所要のBER。例えば、1エラー/100,000ビットで随々のデータエレメントを送信するに必要な信号対雑音比によって等価ノイズを乗算することにより行なわれる。全BERは、計算された各周波数の信号エラー率の和である。これらの信号対雑音比は、標準的な値から得られ、この分野で良く知られている。

(3) 計算された所要の送信電力レベルから、データエレメントの複雑さを増加するに必要な余分な電力レベルが決定される。これらの余分な所要の電力レベルは、送信電力の差を、複雑さが最も接近しているデータエレメントの複雑さの量的な差で計算したものである。

(4) 各々のチャンネルについて、余分な所要電力レベル及び量的な差の2カラムテーブルを形成する。それらの単位は、直観的に、各々ワット及びビットで表わされる。

(5) 次第に大きくなる余分な電力に従って上記ステップ4のテーブルを組成することによりリストグラムを構成する。

(6) 利用できる電力が尽るまで、次第に大きくなる余分な電力に対して利用できる送信電力を順次に指定する。

上記の電力割当方法は、簡単な例によって良く理解できよう。この例に含まれる数値は、オペレーティングシステムにおいて選択するパラメータを表わすものではない。

表1は、周波数 ω_1 及び ω_B の2つ、周波数 ω_1 及び ω_B に対し、

特表昭62-502932 (10)

選択されたビット数 N_1 のデータエレメントを送信するための所要電力 P を示している。

表1

搬送波A			
N_1	N_2-N_1	P	$M P(N_1 \sim N_2)$
0	-	0	-
2	2	4	$MP(0 \sim 2) = 2$ /ビット
4	2	12	$MP(2 \sim 4) = 4$ /ビット
5	1	19	$MP(4 \sim 5) = 7$ /ビット
6	1	29	$MP(5 \sim 6) = 10$ /ビット

搬送波B			
N_1	N_2-N_1	P	$M P(N_1 \sim N_2)$
0	-	0	-
2	2	6	$MP(0 \sim 2) = 3$ /ビット
4	2	18	$MP(2 \sim 4) = 6$ /ビット
5	1	29	$MP(4 \sim 5) = 11$ /ビット
6	1	44	$MP(5 \sim 6) = 15$ /ビット

第1のビット数 N_1 から第2のビット数 N_2 へ複雑さを増加するための余分な電力は、次の関係式によって定められる。

$$MP(N_1 \sim N_2) = \frac{P_2 - P_1}{N_2 - N_1}$$

但し、 P_1 及び P_2 は、複雑さ N_1 及び N_2 のデータエレメントを送信するに必要な電力である。 $N_2 - N_1$ は、データエレメントの複雑さの量的な差である。BERは、プリセット限界以下に保つようく制限されることを理解されたい。

+2からNT+4ビットに増加し、残りの利用可能な電力単位はゼロとなる。

ここで明らかのように、システムは、種々の搬送波周波数の中で電力コストが最低のものを「買い(shop)」し、全データエレメントの複雑さを増加させる。

割当システムは、周波数を最初に走査する間に各搬送波に対し最初に段1を形成することによって全部で512個の搬送波全体まで拡張される。

次いで、全ての搬送波に対して計算された余計な所要電力レベルを次第に大きくなる電力に従って構成したヒストограмが構成される。第7図は、本発明の方法により構成した例示的ヒストограмを示している。

第7図には、余計な電力の全体的な表が示されていない。むしろ、このヒストogramは、0.5dBのステップでカウント値が割された64dBの範囲を有するように構成される。ステップとステップとの間の量的な差がカウントとして用いられる。この解決策では若干の丸めエラーが生じるが、作業の複雑さを著しく低減することができる。ヒストogramを構成するのに用いる方法は、本発明を実施するのに重要ではない。

ヒストogramの各カウントは、そのカウントにおける電力値に等しい余分な電力値を有する搬送波の数を表わしている整数入力を有している。このヒストogramは、最低の電力レベルから走査される。各カウントの整数入力は、カウントの階級で算出され、利用可能な電力から算出される。走査は、利用可能な電力が尽るまで繰り返される。

周波数 f_A に対する余分な電力は、周波数 f_B に対するものよりも少ない。というのは、 f_B における複雑ノイズ $N(f_B)$ が f_A における複雑ノイズ $N(f_A)$ より大きいからである。

搬送波A及びBの割当操作は実験について以下に述べる。全ビット数 NT が両波数全体にエンコードされるが、搬送波Aにも Bにもビットが割り当てられていないものと仮定する。例えば、 $N(f_A)$ 及び $N(f_B)$ は、既にデータを保持しているこれらの搬送波の電力よりも大きい。

この例では、システムは、全データエレメントの複雑さを最大量だけ増加するために利用可能な残りの10個の電力単位を搬送波AとBとの間に割り当てる。

NTを2ビットだけ増加するためには、チャンネルAを用いる場合は4単位の電力を割り当てねばならず、チャンネルBを用いる場合は6単位の電力を割り当てねばならない。というのは、両チャンネルに対して $N_1 = 0$ 及び $N_2 = 2$ でありそしてチャンネルAに対して $MP(0 \sim 2) = 2$ /ビット、チャンネルBに対して $MP(0 \sim 2) = 3$ /ビットであるからである。それ故、システムは、4単位の電力を搬送波Aに割り当て、2ビットデータエレメントを搬送波Aにコード化し、全信号の複雑さをNTからNT+2に増加し、残りの利用可能な電力単位がBとなる。

2ビットを更に増加する場合には、搬送波Aに対して $MP(2 \sim 4) = 4$ /ビットで且つチャンネルBに対して $MP(0 \sim 2) = 3$ /ビットであるから、電力単位が6つ必要である。それ故、システムは、6単位の電力を搬送波Bに割り当て、2ビットデータエレメントを搬送波Bにエンコードし、全信号の複雑さをNT

走査が完了すると、所々のレベル $MP(m \times x)$ より低い全ての余計な電力値が電力及びデータの割当に受け入れられることが決定される。更に、利用可能な電力が余計な電力レベル $MP(m \times x)$ を通して部分的に戻された場合には、k個の追加搬送波に、 $MP(m \times x + 1)$ に等しい電力が割り当てられる。

次いで、システムは、種々の搬送波に電力及びデータを割り当てるために再び周波数全体を走査する。各搬送波に割り当てる電力の量は、 $MP(m \times x)$ に等しいか又はそれより小さい当該搬送波に対する余分な電力値の和である。これに加えて、 $kMP(m \times x + 1)$ の値がそれまで割り当てられていない場合には、 $MP(m \times x + 1)$ に等しい電力の量が割り当てられる。

タイミング及び位相遅延の補償

受信システムによって (x, y) ベクトルテーブルを再構成する場合には、受信した波形を1024回サンプリングすることが必要である。帯域幅は約4kHzであり、従って、ナイキストのサンプリング率は約8000/秒で、サンプル間の時間サンプルオフセットは1.25マイクロ秒である。従って、全サンプリング時間は1.28ミリ秒である。同時に、送信FFTは、1024の入力を有する時間シリーズを発生し、記号時間は1.28ミリ秒である。

サンプリングプロセスでは、サンプリングを開始するためのタイミング基準が必要とされる。このタイミング基準は、同期中に次の方法によって確立される。第4回を、既して定められた同期ステップ中には、発信モデルが時間TESTに応答コームにおける1437.5Hzの周波数成分(第1のタイミング信号)のエ

特表昭62-502932(11)

エネルギーを検出する。上記の時間は、第1のタイミング周波数成分が受信器に到達する正確な時間のおおよその尺度であり、一般に、約2ミリ秒までの精度である。

このおおよその尺度は、次の段階によってその精度が高められる。第1のタイミング信号及び第2のタイミング信号(1687.5Hz)は、エポックマークにおいて相対的な位相がゼロの状態で送信される。

最初モードは、時間TESTにおいて第1及び第2のタイミング信号の位相を比較する。第1と第2のタイミング信号間に250Hzの周波数差があると、各125マイクロ秒の時間サンプルオフセットに対し2つの信号間に1°の位相ずれが生じる。第1及び第2のタイミング信号は、それらの位相が帯域の中心付近にあるために相対的な位相差みが僅かである(250マイクロ秒未満)。従って、2つのタイミングサンプルの位相を比較しそして位相差によって指示された時間サンプリングオフセットの値をTESTを修正することにより、正確なタイミング基準T₀を決定することができる。

サンプリングプロセスをタイミングドリフトすることに開拓した更に別の問題は、周波数に依存した位相遅延がV/Fラインによって引きされることである。この位相遅延は、典型的に、V/F電話線の場合には、約2ミリ秒度合いはそれ以上である。更に、この位相遅延は、4KHzの使用帯域の端付近では著しく悪化する。

第8回は、周波数に依存する位相遅延を受けた後の全周波数の周波数誤差分布を示している。第8回を説明すれば、周波数f₁、f₂、及びf₃に3つの信号S₀、S₂及びS₄が示さ

エポックのサンプリングは、ガード時間波形の最後の128ミリ秒に抑えられる(最初に到着する周波数成分によって定められたガード時間エポックの開始に対して)。

この検出プロセスが第10回に示されている。第10回において、帯域の中心付近のf₁と、帯域の端付近のf₃における第1及び第2のガード時間波形110及び112が示されている。f₁における周波数成分は、受信器に最初に到着する全周波数のうちの成分であり、f₃における成分は、最後に到着する成分である。第10回において、f₁、f₃の波形112は、f₁の第1の波形110が受信器に到達する時間T₀後の時間T₀+TPH(8ミリ秒)に受信器に到着する。この時間T₀+TPHに128ミリ秒のサンプリング時間が開始される。従って、f₁の生成信号S₁-S₁₁₁がサンプリングされる。その記号の最初の8ミリ秒が再送信されるので、f₁の全記号もサンプリングされる。

又、記号間の干渉も除外される。f₁の第2記号(S₁)の到着は、(S₁)の最初の8ミリ秒の再送信によって、8ミリ秒遅延される。従って、f₁の第2記号の先端は、f₁の第1記号の後端と重複しない。

8ミリ秒のガード時間は、システムの使用可能な時間と帯域との積を約6%減少するに過ぎない。この僅かな減少は、必要なガード時間に対して各記号の巾が非常に長いことによるものである。

追記

実際に、所々の送信波について、復調プロセス中に抽出される(x,y)ベクトルの大きさが厳密に原標点に入らず、ノイ

れでいる。片方がT₀の2つの記号x1及びy1は、各周波数において送信される。各記号の巾は、不要であることに注意されたい。しかしながら、帯域S2及びS4の端付近の信号の先端は、帯域S4の中心付近のこれら信号に対して遅延される。

更に、2つの既次に送信されたエポックx1及びy1についてでは、帯域の外端付近にある信号S2及びS6上の第1記号x1の後部が、帯域の中心付近にある信号S4上の第2記号y1の先端に重複する。この重複により、記号間の干渉が生じる。

サンプリングインターバルが所与の時間インターバルT₀でサンプリングするように作付けられる場合には、全周波数における各周波数の完全なサンプルが得られず、他のエポックからの信号がサンプリングされる。

既存のシステムは、位相修正(等化)回路網を用いて位相歪みを補償すると共に記号間の干渉を防止する。

本発明は、独特的ガード時間フォーマットを用いて等化回路網の必要性を排除するものである。このフォーマットが第9回に示されている。

第9回を説明すれば、時間シリーズx1、y1及びz1によつて各々表わされた第1、第2及び第3の送信記号が示されている。第3回に示された波形は、周波数f₁の発送波の1つに変換される。この例では、記号時間T₀が128ミリ秒で、最大位相遅延TPHが8ミリ秒であると仮定される。ガード時間波形は、136ミリ秒のエポックを定める。例えば、第1の波形110(X1)においては、記号の時間シリーズx₁-x₁₁₁が最初に送信され、次いで、記号の最初の8ミリ秒x₁-x₈が繰り返される。

ズ及び他のファクタにより各点のまわりに成る程度分布される。従って、信号は、第11回に示された直角テンプレートを用いてデコードされる。

第11回を説明すれば、テンプレートは方形113のグリッドで形成され、方形113の中心には座標点114が設けられている。

第11回において、ベクトルW=(x_n, y_n)は、f₁におけるサイン及びコサイン信号の復調された強度を表わしている。Wは、座標点(3, 3)を中心とする方形113内にある。従って、Wは、(3, 3)とデコードされる。

本発明は、同期中に決定された帧からの送信ロス、周波数オフセット及びタイミングの変化を決定するように追従を行なうシステムを備えている。

この追従システムは、第11回の直角テンプレートの方形における受信ベクトルの位置を利用してある。第12において、1つの方形が、左上、右上、左下及び右下、各々、115、116、117及び118の4つの象限に分けられており。これらは、各々、過過ぎ、過過ぎ、大き過ぎ、小さ過ぎを表わしている。これら4つの全ての象限におけるカウントが、成る周波数において成る時間に及ぶものも、成る時間において成る周波数に及ぶものも、互いに寄りかかる又はほど等しい場合には、システムが異列状態にある。即ち、ノイズが唯一の障害である場合には、デコードされたベクトルWに対するエラーの方向がランダムとなる。

しかしながら、送信ロスが0.1dBでも変化する場合には、小さ過ぎるカウントの数が大き過ぎるカウントの数から著しく変

特表明62-502932 (12)

化する。同様に、遅過ぎるカウントの数と遅過ぎるカウントの数との差が大きい場合には、オフセット周波数の変化によって位相の回転が生じたことを示している。従って、遅過ぎ、遅過ぎ及び大き過ぎ、小さ過ぎのカウント間の差は、信号ロス及びオフセット周波数の変化に追従するエラー特性となる。

本発明は、このエラー特性を用いて、同期中に決定された信号ロス及び周波数オフセットを調整するものである。各周波数に対し、 ± 0.1 dB又は $\pm 1.0^\circ$ の調整がエラー特性に基づいて行なわれる。或る実施例では、デコード領域を、遅過ぎ、遅過ぎ、大き過ぎ、小さ過ぎという個別の又は重複するサブ領域に別のやり方で分割するのが好ましい。

更に、タイミング信号の位相は、 T_0 を修正できるように追従される。

チャンネル制御機能の規定

本発明は、更に、確立された通信リンクの制御権を発信モデルと応答モデル（各々、A及びBと称する）の間で指定する独特的のシステムを具備している。エンコードされた全局校歴で構成される各段階は、情報パケットを形成する。

通信リンクの制御権は、最初に、モデルAに指定される。次いで、モデルAは、その入力バッファにおけるデータの量を決定し、1（最小）とN（予め定めた最大）のデータパケットの間で適当に送信を行なう。所定数Nは限界として働き、送信されるパケットの最終的な個数は、入力バッファを空にするに必要なものよりも著しく小さい。一方、モデルAがその入力バッファに殆ど或いは全くデータを有していない場合には、モデルBとの通信を

次のバンドパスフィルタを单一のチップに組み合わされたものである。

デジタルI/Oインターフェイス122は、標準的な25ピンのRS232C型コネクタに対する標準的なRS232C直列インターフェイスであるか次いはパーソナルコンピュータバスに対する並列インターフェイスである。

電子的なデジタルプロセッサ120は、アドレスバス135に接続された監視プロセッサ128と、汎用の数学プロセッサ130と、 $32K \times 16$ ビットの共用RAMサブシステム132と、リードオンリメモリ（ROM）ユニット133とを備えている。

監視マイクロプロセッサ128は、 $10MHz$ の 68000 プロセッサ及び 68000 プログラムメモリを含む 68000 データプロセッササブシステムである。 $32K \times 16$ ビットのプログラムメモリは、ROMユニット133に含まれた多數の低電力高密度のROMチップで構成される。

数学プロセッサ130は、 $20MHz$ の320プロセッサ、320プログラムメモリ及び共用RAMシステムのインターフェイスを含む320デジタル信号マイクロプロセッサシステム（DSP）である。ROMユニット133に含まれた2つの高速ROMチップは、 8192×16 ビットのプログラムメモリを構成する。

320システムのプログラムメモリは、貯蔵テーブルのルックアップ、FFT、復調及び上記の他の動作を実行するプログラムを含んでおり、 68000 プロセッサは、入力及び出力のデジタルデータ流を処理し、320信号プロセッサ及びそれに関連し

維持するために依然として1個の情報パケットを送信する。例えば、1個のパケットは、第4回及び同期プロセスについて述べた周波数の発振又は応答コームを含む。

次いで、通信リンクの制御権はモデルBに指定され、該モデルは、モデルAの動作を繰り返す。もちろん、モデルBが最小数1のパケットを送信する場合には、モデルBが待っていることをモデルAに知らせる。

迅速な文字エコーや他のユーザ向けの目標を達成するために、2つのモデルの限界Nを同じものにしたり或いはモデル制御のものとのこれらモデルの適用を制限したりする必要はない。

ハードウェアの実施

第1-3図は、本発明のハードウェア実施例を示すブロック図である。第1-3図を説明すれば、電子的なデジタルプロセッサ120、アナログI/Oインターフェイス44及びデジタルI/Oインターフェイス122が共通のデータバス124に接続されている。アナログI/Oインターフェイス44は、公共のスイッチ式電話線48を共通のデータバス124にインターフェイスし、デジタルインターフェイス122は、デジタルターミナル装置126を共通のデータバス124にインターフェイスする。

本発明の好ましい実施例では、次の部品が使用される。アナログI/Oインターフェイス44は、高性能の12ビットコード・デコード（コーデック）及び電話線インターフェイスである。このインターフェイスは、RAM132をアクセスし、監視マイクロプロセッサ128によって制御される。コーデックは、アナログ/デジタルコンバータ、デジタル/アナログコンバータ及び多

たアナログI/Oへのタスク及びその監視を実行し、そしてそれ自身及びシステムのテストを適宜実行する。

本発明は、特定の実施例について説明した。他の実施例は、今や、当業者に明らかであろう。

特に、搬送波周波数全体は、上記したように制限しなくてもよい。搬送波の数は、2の累乗、例えば、 1024 でもよいし、他の任意の数でもよい。更に、周波数は、全VHF帯域にわたって均一に割り当てられなくてよい。更に、QAM搬送は、本発明の実施にとって必要ではない。例えば、AMを使用してもよいが、データ率RBが低下する。

更に、実際テンプレートは方形で構成する必要がない。座標点を取り巻く任意の形状の領域を構成することができる。追従システムは、実際テンプレートの方形を4つの象限に分割したものについて説明した。しかしながら、座標点の周りに構成された任意の領域におけるカウント数の値を追跡することにより所持のパラメータを追跡することができる。

更に、監視マイクロプロセッサ及び汎用の数学プロセッサを含むハードウェア実施例についても説明した。しかしながら、色々な組合せのICチップを使用することができる。例えば、専用のA/Dチップを用いて、復調及び復調動作を実行することができる。

更に、上記で用いた情報単位はビットであった。しかし、本発明は、2進システムに限定されるものではない。

それ故、本発明は、請求の範囲のみによって限定されるものとする。

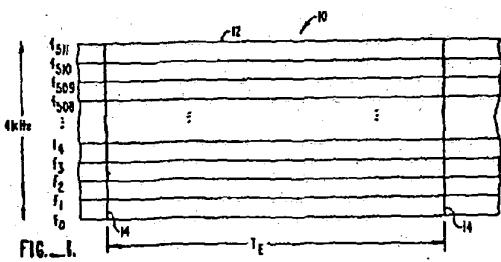


FIG.—

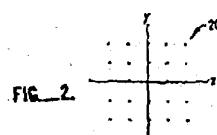


FIG. 2

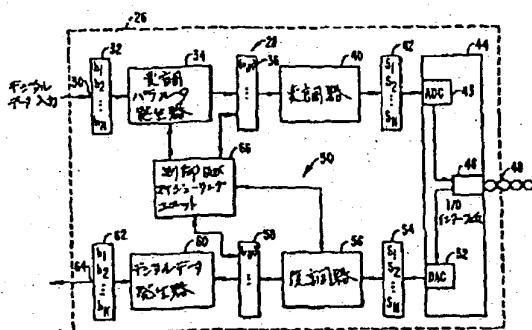


FIG. 3.

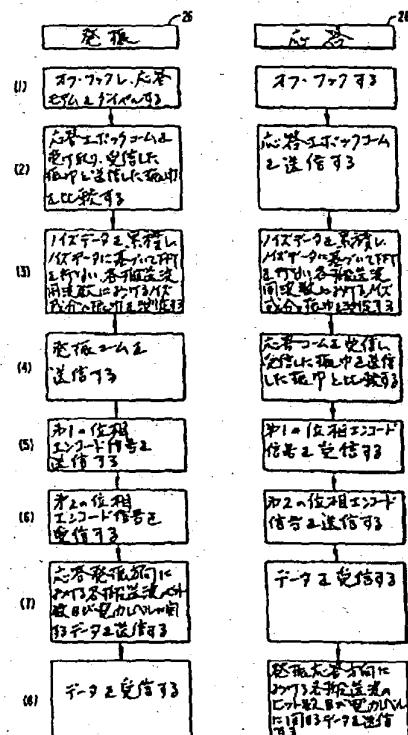


FIG.—4.

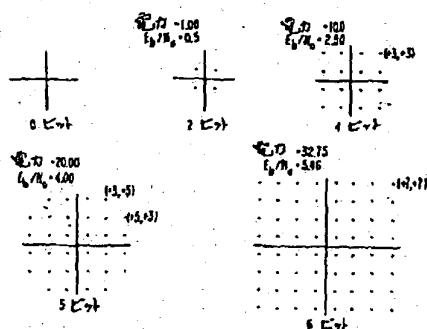


FIG. 5.



FIG. 1

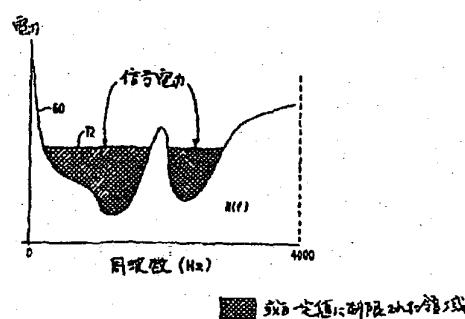


FIG.—6.

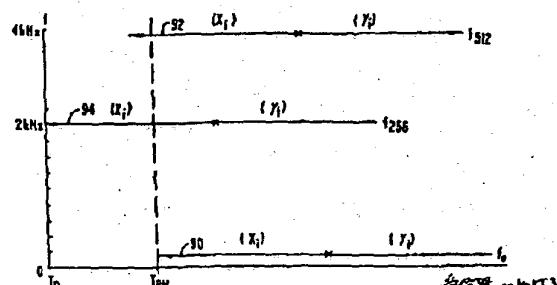


FIG. A

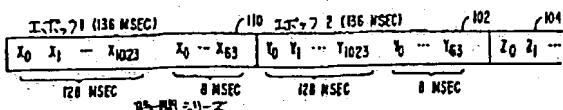


FIG.—9.

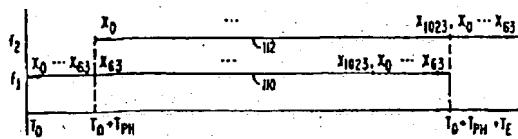


FIG.—10.

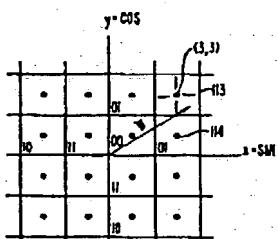
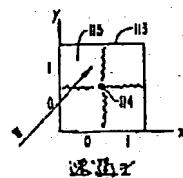
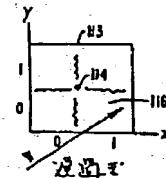


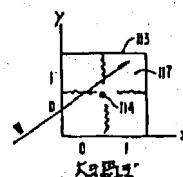
FIG. 11.



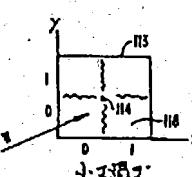
迷道元



卷之三



५८१



4-23

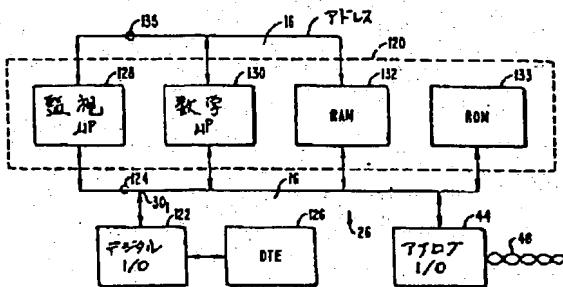


FIG. 13

国際調査報告書		International Report No. PCI/US/86/00983	
U.S. CLASSIFICATION OR SUBJECT MATTER OF Control Document or Item, COMM. SECURITY ACT			
TOP SECRET//COMINT//NOFORN// REF ID: A617001 17/06/04 17/06/04 17/06/04 17/06/04 3/00, 25/08, 804D 1/10 U.S. Cl.: 175/2DP; 175/35, 58, 99; 455/63			
U.S. FILLED NUMBER:			
Document Description Sheet		Document Description Sheet	
Classification Sheet	Classification Sheet		
U.S.	175/2DP; 375/38, 39, 40, 58, 128; 370/16, 104; 455/63, 68R; 340/823, 15		
Documentation Sheet (Continued) When Multiple Documentation is Used, the Content of Each Document is Indicated in the Photo Description.			
ALL DOCUMENTS CONSIDERED TO BE IRRELEVANT			
Category	Subject of Document, if applicable, or the relevant passage	Reference to Classification	
X,F	Telecommunications, Volume 19, No. 10, issued October 1985 (Medium, Massachusetts), H.R. Johnson, "PC Communications: The Revolution is Coming", see pages 54j to 56t.	1-17	
A	US, A, 4,438,511 (Baran) 20 March 1984	1-17	
A,F	US, A, 4,559,528 (Johnston) 17 December 1983	1-17	
A	US, A, 4,206,320 (Krausler et al.) 03 June 1980	1-17	
A	US, A, 3,810,019 (Miller) 07 May 1974	1-5,10-12,17	
A	US, A, 4,328,581 (Haxman et al.) 04 May 1982	1-5,10-12,17	
A	US, A, 3,971,996 (Hotley et al.) 27 July 1978	4-8,13-25	
A,F	US, A, 4,555,730 (Betta et al.) 26 November 1985	4-8,13-15	
(cont'd)			
* Special designation of class documents;		** User documents published after the International Agency date of issue which are considered to be of interest to the International Agency.	
* All documents published before the date of issue which are considered to be of interest to the International Agency.		*** User documents published after the International Agency date of issue which are considered to be of interest to the International Agency.	
** All documents published or filed after the International Agency date of issue which are considered to be of interest to the International Agency.		**** User documents published or filed before the International Agency date of issue which are considered to be of interest to the International Agency.	
*** Document containing, or having attached, one or more classified or unclassified documents which are considered to be of interest to the International Agency.		***** Document containing, or having attached, one or more classified or unclassified documents which are considered to be of interest to the International Agency.	
**** Document relating to or dealing with, one or more other documents which are considered to be of interest to the International Agency.		***** Document relating to or dealing with, one or more other documents which are considered to be of interest to the International Agency.	
***** Document published prior to the International Agency date of issue that the agency has obtained.		***** Document published prior to the International Agency date of issue that the agency has obtained.	
IV. CERTIFICATIONS			
Name of the Author/Chairperson of the International Agency		Date of Signing of the International Agency Report	
17 June 1986		10 JUL 1986	
Signature of Authorizing Authority		Signature of Executive Officer	
ISA/US		Michael E. Corcoran MARTIN E. CORCORAN	

Category		Country or Department, * with indication, where applicable, of the relevant chapter(s) **		Reference to Clause No. or	
A	US, A,	3,783,385 (Dunn et al.) 01 January 1976		1-5	
A	US, A,	4,047,151 (Thirion) 06 September 1977		1-5	
A	US, A,	4,494,238 (Groth, Jr.) 15 January 1985		1-5	
A	US, A,	4,495,619 (Acampora) 22 January 1985		1-5,10-12,17	
A	US, A,	4,484,336 (Catchpole et al.) 20 November 1984		1-5,10-12,17	
A	US, A,	4,459,701 (Lemire et al.) 10 July 1984		9,16,17	
A	US, A,	3,753,736 (Kaneko et al.) 28 August 1973		9,16,17	
A	US, A,	4,315,319 (White) 09 February 1982		1-3,10-12,17	
A,F	US, A,	4,373,133 (White) 23 February 1986		1-3,10-12,17	
A	US, A,	4,392,225 (Wortman) 05 July 1983		1-5,10-12,17	